2022年3月

秦艳萍, 范陈清, 张玉滨. 基于 SAR 多普勒质心频移的海面流场迭代反演算法[J]. 海洋学报, 2022, 44(3): 109-117, doi:10.12284/hyxb2022007

Qin Yanping, Fan Chenqing, Zhang Yubin. An iterative retrieval algorithm of ocean surface current based on SAR Doppler centroid anomaly[J]. Haiyang Xuebao, 2022, 44(3): 109–117, doi:10.12284/hyxb2022007

基于 SAR 多普勒质心频移的海面流场迭代反演算法

秦艳萍1,范陈清2,张玉滨1*

(1. 中国海洋大学 信息科学与工程学院, 山东 青岛 266100; 2. 自然资源部第一海洋研究所, 山东 青岛 266061)

摘要: 为了克服 SAR 多普勒质心频移法反演海面流场时风场贡献去除困难的难题,本文提出了基于M4S 模型的弦截下山法,利用其迭代计算局部区域的海面流场;然后估算整幅 SAR 图像中风场对多普勒速度的风贡献因子 γ ;最后去除风场对多普勒速度的贡献。将该算法用于 Radarsat-2 数据反演海面径向流速,并利用匹配的实测数据验证反演精度。研究结果表明,本文提出的弦截下山法具有良好的收敛性和较高的收敛速度,而且对本文中使用的两景 SAR 数据,反演的海面径向流速偏差分别为0.04 m/s 和 0.15 m/s。

关键词: SAR; 多普勒质心频移法; 海面流场; 弦截下山法

中图分类号: P731.21; P715.7 文献标志码: A

文章编号: 0253-4193(2022)03-0109-09

1 引言

海流是海洋重要的运动形式之一,与海上污染物 的扩散、海上军事活动、水产养殖和全球气候变化等 密切相关型, 所以研究其特征和变化规律具有重要的 科学意义。遥感技术的快速发展使得大范围、高精 度的探测海洋信息成为可能四。目前,利用遥感技术 反演海流的方法主要有光学遥感和微波遥感。光学 遥感主要是根据示踪物(叶绿素等)的位移时间关系 来反演流速,其易受天气的影响[3-4];微波遥感不受天 气的影响,其海流反演手段主要有:高度计员、地波雷 达[6-7]、多普勒雷达散射计[8-11]、合成孔径雷达(Synthetic Aperture Radar, SAR)[12-16] 等。高度计反演海流覆盖 范围广,但其流场产品分辨率较低,不适合小尺度海 流的测量[5]; 地波雷达虽具有反演分辨率高、全天候 等优势的,但其主要是岸基测量,覆盖区域有限;多普 勒雷达散射计可实现二维测流图,但因为其是真实孔 径雷达,流场产品分辨率较低;而合成孔径雷达则具 有高分辨率、全天候、全天时等优势[12],使其成为反演海流的新手段。目前,利用 SAR 技术反演海流主要有两种方法: 顺轨干涉(Along-Track Interferometry, ATI)法和多普勒质心频移(Doppler Centroid Anomaly, DCA)法。顺轨干涉法基于两幅沿轨天线分别获得的 SAR 复图像的相位差反演流场[17];多普勒质心频移法则根据海表层运动产生的多普勒质心频移与其径向速度的关系反演海表面流速[18-21]。相比 DCA 方法, ATI 技术反演精度、分辨率更高[22],但其成像条件苛刻,数据不易获取,所以不具有普适性。虽然 DCA 方法流速产品分辨率较低,但其适用数据丰富且容易获取,如 Radarsat-2、Envisat ASAR 和 Sentinel-1等数据都可用于 DCA 方法反演海面流场,具有业务化观测全球海洋表面流的潜力。

DCA 方法中由多普勒质心频率异常反演的地距 多普勒速度不仅与海表面流场有关还与海表面风场 有关。2004年 Chapron等[21]利用 Envisat ASAR 数据 分析了全球海洋多普勒测量数据,发现多普勒频移与

收稿日期: 2020-12-31; 修订日期: 2021-11-01。

基金项目: 国家重点研发计划(2017YFC1405602); 国家自然科学基金(62031005, U2006207, 41906157)。

作者简介: 秦艳萍(1996—), 女, 山东省潍坊市人, 主要从事海洋遥感方向研究。 E-mail; qyp3822@stu.ouc.edu.cn

^{*}通信作者: 张玉滨, 男, 讲师, 主要从事海洋遥感方向研究。E-mail: zhangyb@ouc.edu.cn

海面风场有很高的相关性;后来 Chapron 等[23] 又利用 Envisat ASAR 数据基于多普勒质心频率异常提出了 一种简单的模型: $U_D \approx \gamma U_{10} + U_C(\gamma)$ 风贡献因子), 以 表示海面风场和流场对多普勒速度的影响,并发现当 入射角为23°且在中风和海态完全发育时,风贡献因 子γ=0.3。国内学者在基于 DCA 法反演海面流场并 去除风场影响方面也做了大量研究。杨小波[24] 利用多普勒质心频移法反演海流时,分析了海表面风 场对流场反演的影响,发现风对流场的分布和结构有 一定的影响,并给出了 SAR 成像时刻研究区域风场 产生多普勒速度的关系式: $U_{DW} = 0.03U_{10}$; 侯富城等[12] 利用多普勒质心频移法提取了内波产生的海表面流, 并基于 Chapron 等[23] 提出的模型, 指出在中等风速 下, 风贡献因子 γ 取值为 $0.2\sim0.25$ 。虽然 Chapron 等[23] 提出的模型给出了风场和多普勒速度的关系,可以很 好地修正风场产生的反演误差,但只给出了风贡献因 子γ在特定雷达频率、入射角下的经验值。风贡献因 子γ与雷达频率、入射角以及雷达天线的偏航角等多 个参数有关[23],一般不能由简单的线性关系描述,并 且对流场反演结果的精度影响很大, 所以需找到正确 估算风贡献因子γ的方法,以提高流场反演精度。

针对以上反演过程中去除风场影响存在的问题,本文提出了一种基于 M4S 模型的迭代方法,用于流场反演。M4S 是由德国科学家 Romeiser 等[25] 开发的海面微波成像仿真模型,其核心程序模块主要包括海表面微尺度波波高谱计算模块和雷达海面成像仿真模块。在给定风场和流场的情况下,可仿真海浪谱、海面 SAR 复图像(强度、相位)以及多普勒谱等信息。因此,基于 M4S 模型并结合弦截下山法可估算并去除风场的影响,反演海面径向流速。首先利用频谱拟合法从 SAR 原始复数据中获得实测多普勒中心频率;再利用 SAR 数据头文件信息估算卫星和地球表面的相对运动产生的预测多普勒中心频率,继而得到多普勒质心频率异常值并将其转换为地距多普勒

速度;然后基于 M4S 模型,利用本文提出的弦截下山法迭代反演 SAR 局部区域的流场,估算风场对多普勒速度的影响,继而反演整幅 SAR 图像的海面径向流速;最后通过与实测海面流场数据比对,验证反演算法的有效性。

2 数据源

本文采用的实测海表流场数据和 SAR 数据来自 作者课题组组织的星地匹配实验,用安德拉海流计现 场采集海表流场数据,并与 Radarsat-2 SAR 卫星数据 作时空匹配。采用安德拉海流计测量海表面流时,将 海流计悬挂于浮体之下,使其处于海表面以下约0.4 m 处,在船只停航时,用绳子牵住浮体,并在船尾将浮体 和海流计放置于离船 200 m 的海面, 记录停止放绳的 时间和收绳的时间,此时间段内为有效数据。所用安 德拉海流计型号为 SEAGUARD, 这是一种自记录海 流计,具有二维流场测量能力,测量流速的分辨率为 0.1 mm/s, 平均误差为±0.15 cm/s, 测量流向的分辨率 为 0.01°, 误差为±5°。现场测量海表面流时, 实验海 流计位于海表面以下约0.4m处,测量的是近表面流 速,通过 SAR 数据测量得到的流速是海表层流速。 因为两者测量的深度基本匹配,所以可用此实验海流 计所测的实测流场数据对 SAR 数据的流场反演精度 进行验证。

采用的 SAR 数据源于 Radarsat-2 卫星, 为标准成像模式下的单视复数据。结合星地匹配实验中现场实测数据的位置及时间信息, 本文选用了两幅 Radarsat-2 SAR 图像进行流场反演, 其 UTC 时间分别为 2019 年6月23日21时53分和2019年6月25日10时11分。数据信息如表1所示, SAR 数据覆盖区域如图1所示。SAR 覆盖区域内, 海表面流即包括有一定规律性的地转流和潮流, 也包括无规律的风生流, 所以整体来说该区域的海表面流场分布无明显规律。

表 1 本文所用 Radarsat-2 SAR 数据信息

Table 1 Radarsat-2 SAR data information used in this paper

| 成像时间(UTC) | 幅宽/km | 分辨率/m | 入射角范围/(°) | 极化方式 | 升、降轨模式 |
|------------------|---------------|------------|-------------|----------|--------|
| 2019年6月23日21时53分 | 102.52×109.43 | 4.92×11.83 | 41.45~46.70 | 垂直极化(VV) | 降轨 |
| 2019年6月25日10时11分 | 102.91×109.93 | 5.04×11.83 | 33.51~39.74 | 垂直极化(VV) | 升轨 |

风场数据采用欧洲中期天气预报中心(European Centre for Medium-Range Weather Forecasts, ECMWF) ERA5 中的再分析风场数据。数据中包括海面上空 10 m 处风场的东向分量、北向分量和经纬度、时间信息,其

空间分辨率为 0.25°×0.25°, 时间分辨率为 1 h。在使用该风场数据时发现其时空分辨率比反演得到的 SAR流速产品分辨率小, 无法直接使用, 所以本文通过时空插值使其与 SAR 流速产品匹配, 以方便之后的处理。

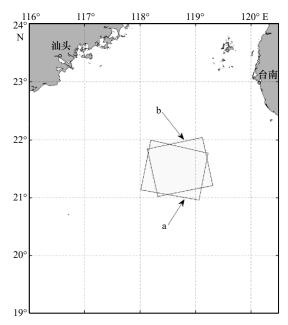


图 1 所用 Radarsat-2 SAR 数据覆盖区域 Fig. 1 Coverage area of Radarsat-2 SAR data a. 2019年6月23日; b. 2019年6月25日 a. June 23, 2019; b. June 25, 2019

3 模型与方法

3.1 基于多普勒质心频率异常的多普勒速度估算方法

从 SAR 实测数据估算的多普勒中心频率称作实测多普勒中心频率,主要包含卫星和地球表面的相对运动导致的多普勒频移与海面水质点运动导致的多普勒频移。实测多普勒中心频率的估计方法有基于幅度的频谱拟合法和基于相位的相位增量法[26-27]。本文利用频谱拟合法从 SAR 复数据中估计实测多普勒中心频率。首先选取一定大小的窗口,对该窗口内的数据进行快速傅里叶变换(FFT)。然后在得到的方位向能量谱中找到多普勒中心频率。由于直接从方位向能量谱中寻找多普勒中心频率。由于直接从方位的能量谱中寻找多普勒中心频率。由于直接从方位的能量谱中寻找多普勒中心频率。由于直接从方位的能量,将方位向功率谱与参考函数相关,寻找相关后的过0点,并把过0点处的频率作为该窗口的多普勒中心频率[28]。最后以一定的步长移动窗口得到整幅 SAR 图像的多普勒中心频率。

卫星和地球表面的相对运动产生的多普勒中心 频率称作预测多普勒中心频率,其计算方法主要有两种:第一种方法基于卫星姿态和速度等参数,利用几何关系估算该多普勒中心频率;第二种方法从元数据中读取多普勒系数、斜距时间、标准斜距时间等数据估算预测多普勒中心频率。由于 Envisat ASAR、Radarsat-2等卫星, SAR 原始数据处理时已经估算了预测多普勒中心频率,并给出了拟合多项式,所以本文基于第二种方法估算预测多普勒中心频率,表达 式为[29]

$$f_{Dp} = dop_{coef1} + dop_{coef2} \times (t - t_0) + dop_{coef3} \times (t - t_0)^2 + dop_{coef4} \times (t - t_0)^3 + dop_{coef5} \times (t - t_0)^4,$$
 (1)

式中, dop_{coef1}、dop_{coef3}、dop_{coef4}、dop_{coef5}为多普勒系数; t为斜距时间; t₀为标准斜距时间。

将卫星和地球表面的相对运动产生的预测多普勒中心频率从实测多普勒中心频率中去除之后得到的剩余频率称作多普勒质心频率异常^[30]

$$f_{\text{Dca}} \equiv f_{\text{Dc}} - f_{\text{Dp}}, \qquad (2)$$

式中, f₆为实测多普勒中心频率。经过式(2)的运算, 卫星相对地球表面的运动效应被去除,因此多普勒质 心频率异常对应的只是海面水质点的运动速度。将 多普勒质心频率异常转化为径向多普勒速度,再将其 投影到地表局部切平面坐标系得到地距多普勒速度

$$V_{\text{dop_sar}} = -\frac{\pi f_{\text{Dca}}}{k \sin \theta},\tag{3}$$

式中,k为雷达电磁波波数; θ 为雷达入射角。

上述计算得到的地距多普勒速度对应海面水质点运动,该运动主要包括海表面流场、海浪轨道速度等,其中海浪受到海表面风场的调制作用,即风场可间接影响多普勒速度。Chapron等[23]提出的多普勒模型通过波浪谱表示了风对多普勒速度的影响,并给出了计算风场和流场产生的多普勒速度的经验表达式。

3.2 海面流场反演的弦截下山法

3.1 节获得的地距多普勒速度中既包含了流场的贡献又包含了风场的贡献,只有准确去除风场的贡献,才能获得海面流场。利用 M4S 模型仿真的多普勒谱信息可以计算多普勒质心偏移,进而获得 M4S 模拟的多普勒速度场 $V_{\rm dop\ m4s}$,即

$$M4S(U_C, U_W) = V_{\text{dop m4s}}.$$
 (4)

当输入 M4S 模型的风场 U_w 和流场 U_c 信息与真实 SAR 成像时海面的风场和流场信息一致时,在忽略 M4S 模型建模误差的条件下, M4S 模拟的多普勒速度 V_{dop_m4s} 应与从真实 SAR 图像反演的多普勒速度 V_{dop_sur} 相等,即 V_{dop_m4s} = V_{dop_sur} 。在基于多普勒质心频移法获得了真实 SAR 图像反演的多普勒速度 V_{dop_sur} 的条件下,通过 M4S 模型获得海面真实流场,也就是求解以下关于海面流场 U_c 的方程(假设海面真实风场 U_w 已知)

$$f(U_{\rm C}) = {\rm M4S}(U_{\rm C}, U_{\rm W}) - V_{\rm dop_sar} = 0.$$
 (5)

上述方程是关于海面流场Uc的非线性方程,通过求解此方程可以获得与 SAR 图像对应的海面流场。

这里采用迭代方法求解式(5),为了兼顾计算速度与迭代收敛性,选择弦截法并结合下山法进行求

解。弦截法不需要求解函数 $f(U_c)$ 的导数,容易实现; 而下山法可以在一定程度上保证迭代的收敛性。弦 截法求解非线性方程 $f(U_c)$ =0的迭代公式为[31]

$$U_{k+1} = U_k - \frac{f(U_k)}{f(U_k) - f(U_{k-1})} (U_k - U_{k-1}) \quad k = 1, 2, 3, \dots,$$
(6)

式中, U_{k-1} 、 U_k 和 U_{k+1} 分别表示第k-1、k和k+1次迭代的流速近似解。运算中需要首先把两个初猜值 U_0 和 U_1 代入式(6),开启迭代运算,直到相邻两次迭代的结果满足 $|U_{k+1}-U_k|$ < e,即可停止迭代(式中e为误差阈值),并以 U_{k+1} 作为非线性方程 $f(U_c)$ = 0的最终近似解。为了防止迭代发散,这里引入下山条件,即要求迭代过程具有单调性[3],即

$$|f(U_{k+1})| < |f(U_k)|.$$
 (7)

 U_{k+1} 、 U_{k} 为了满足上述下山条件,在式(6)中引入下山因子A,其形式变为

$$U_{k+1} = U_k - A \frac{f(U_k)}{f(U_k) - f(U_{k-1})} (U_k - U_{k-1}).$$
 (8)

下山因子A的取值为1, $\frac{1}{2}$, $\frac{1}{4}$, ..., 直到使得下山条件式(7)成立为止。

基于 M4S 模型, 采用上述弦截下山法迭代反演流场的流程如图 2 所示, 具体计算按如下步骤。

(1)基于 SAR 反演的海面多普勒速度 $V_{dop,sar}$ 设置 迭代初猜值, 弦截法需要两个初猜值, 这里将 $V_{dop,sar}$ 作 为 U_0 , $U_0 + V'$ ($V' = \pm 0.1$)作为 U_1 , 并将其输入 M4S 模型,

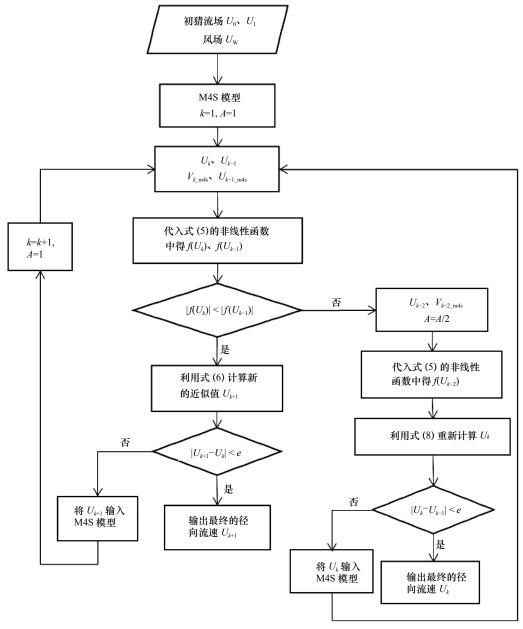


图 2 弦截下山法迭代反演流场流程

Fig. 2 Flow chart of iterative retrieval of current field by secant downhill method

获得 V_{0dop_m4s} 、 V_{1dop_m4s} ,在上述 4个值以及风场、初始化 参数k、A的基础上,开启迭代运算。

- (2)将由式(5)获得的 $f(U_k)$ 和 $f(U_{k-1})$ 的绝对值进行比较,如果满足下山条件 $|f(U_k)| < |f(U_{k-1})|$ 则进入第(3)步处理,反之,进入第(4)步处理(当k=1时,通过选择不同的V的值,使得 $|f(U_1)| < |f(U_0)|$ 成立)。
- (3)利用式(6)计算非线性方程(5)新的近似解 U_{k+1} ,判断 $|U_{k+1}-U_k|$ 是否满足误差阈值条件,满足则停止迭代,以 U_{k+1} 作为最终的流场;若不满足误差阈值条件,将 U_{k+1} 输入 M4S 模型获得 V_{k+1dop_m4s} ,更新迭代参数 k=k+1, A=1, 转入第(5)步操作。
- (4)下山因子减半A = A/2,采用式(8)基于 U_{k-2} 和 U_{k-1} 重新计算 U_k ,判断 $|U_k U_{k-1}|$ 是否满足误差阈值条件,满足则停止迭代,以 U_k 作为最终的流场;若不满足误差阈值条件,将新的 U_k 输入 M4S 模型获得新的 V_{kdop_m4s} ,转入第(5)步操作。
- (5)基于更新的 U_{k-1} 、 U_k 及 V_{k-1dop_m4s} 、 V_{kdop_m4s} ,转入第 (2)步,进行下一步迭代运算。

3.3 风贡献因子γ的估算方法

由于 M4S 模拟仿真过程计算量较大, 3.2 节的弦截下山法一般只适用于 SAR 图像局部区域的流场反演。对于整幅 SAR 图像, 可以通过分块迭代计算海面流场, 估算每块区域的风贡献因子 γ , 进而估算整幅 SAR 图像的风贡献因子 γ 。本文将从整幅 SAR 图像上均匀的选取大小相等的几个局部区域(本文中是 5个), 利用 3.2 节提到的方法分别迭代反演其流场。将迭代反演获得的流场、相应 SAR 图像反演的多普勒速度 $V_{\text{dop,sar}}$ 以及外部风场数据(ECMWF 风场数据)代入式(9), 获得每个局部区域的风贡献因子 γ 。 $U_{\text{D}} \approx \gamma U_{\text{D0}} + U_{\text{C}}$. (9)

由于风贡献因子γ与雷达频率、入射角以及雷达 天线的偏航角等因素有关^[23], 而在一幅 SAR 图像中这 些参数基本保持不变, 所以本文中将各局部区域的风 贡献因子γ的平均值作为整幅 SAR 图像的风贡献 因子γ。

4 结果与精度验证

4.1 反演结果

采用 3.1 节描述的方法,对两幅 Radarsat-2 SAR 数据进行处理,结果如图 3 和图 4 所示。从图 3 中可以发现,相比于预测多普勒中心频率,多普勒质心频率异常要小的多,这是由于两者产生的原因不同,预测多普勒中心频率由卫星和地球相对运动产生,而多普勒质心频率异常由海表层运动产生。

经上述处理获得的地距多普勒速度(图 3d、图 4) 中即包含了流场贡献又包含了风场贡献, 文献 [23] 表 明风场的贡献甚至更大一些,因此只有准确的去除风 场的贡献,才能获得最终的海面流场。这里首先采 用 3.2 节提出的弦截下山法对从 SAR 图像中截取的 小区域进行迭代计算,获得其海面流场。例如,对2019年 6月23日SAR图像反演的地距多普勒速度分布图 (图 3d)中红框 1 所示局部区域(大小为方位向 5 km×距 离向 6 km)进行迭代计算, 计算 $3 \times \text{ km}$ 的误差 $|U_{k+1} - U_k|$ 依次是 0.34 m/s、0.07 m/s、0.02 m/s, 已经满足误差阈 值条件(e < 0.05 m/s), 因此停止迭代, 输出最终流场。 然后,将该流场和相应 SAR 图像反演的多普勒速度 V_{dop_sar}及风场数据代入式(9)估算该局部区域的风贡 献因子γ,得到图 3d 中红框 1 区域的风贡献因子γ为 0.15。用同样的方法估算其他局部区域的风贡献因 子 γ , 并将所有的风贡献因子 γ 进行平均, 得到整幅 SAR 图像的风贡献因子γ。2019年6月23日 SAR 图 像的平均风贡献因子γ为 0.15, 2019 年 6 月 25 日 SAR 图像的平均风贡献因子y为 0.22。将两幅 SAR 图像的 平均风贡献因子γ分别代入式(9)计算风场产生的多 普勒速度,并将其从地距多普勒速度V_{dop sar}中去除,得 到整幅 SAR 图像的海面径向流速, 如图 5 所示。对 SAR 地距多普勒速度图中局部区域进行迭代计算时, 通常只需迭代两三次就可以满足误差阈值条件,获得 该区域的径向流速。该结果表明本文提出的弦截下 山法具有良好的收敛性和较高的收敛速度。

4.2 精度验证

为了验证本文方法,把 SAR 反演的海表面径向流速与星地匹配实验中安德拉海流计采集的流场实测数据比对。安德拉海流计是常用的海流测量仪器,能够准确测量海水瞬时速度。实验中将海流计悬挂于浮体之下,使其处于海表面以下约 0.4 m处,保证其测量的是近表面海水的速度。获取海表流场需要对海流计所测时间序列的速度取平均,以去除海浪的速度贡献。将星地匹配实验中测得的实测数据与SAR 图像进行时空匹配,得到两个实测数据分别与两幅 SAR 数据对应,具体数据如表 2 所示,表中的流速、流向是卫星过境时刻前后 10 min 内的平均值。

由于 SAR DCA 方法反演的流速是一维径向流速,在将海流计测得的流场与其比较时,需要将海流计所测二维流场向 SAR 径向作投影。2019年6月23日雷达视向角为279.93°,2019年6月25日雷达视向角为79.63°。将与之匹配的海流计所测流速分别投影到 SAR 径向,得到实测径向流速分别为0.23 m/s、

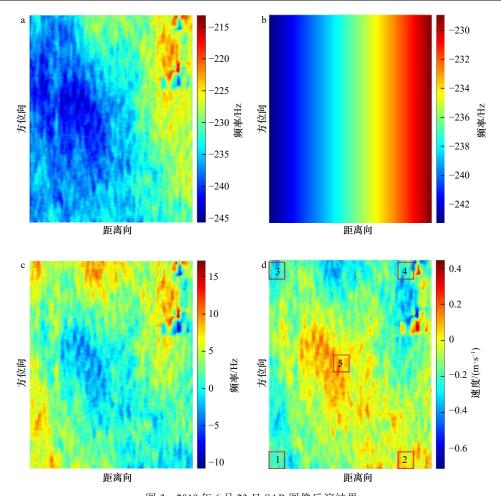


图 3 2019年6月23日SAR图像反演结果 Fig. 3 SAR image retrieval results on June 23, 2019

a. 实测多普勒中心频率 f_{De} ; b. 预测多普勒中心频率 f_{Dp} ; c. 多普勒质心频率异常值 f_{Dea} ; d. 地距多普勒速度 V_{dop_sar} , 其中红框区域为利用弦截下山法迭代反演流场的局部区域

a. Measured Doppler center frequency f_{De} ; b. predicted Doppler center frequency f_{Dp} ; c. Doppler centroid frequency anomaly f_{Dea} ; d. ground Doppler velocity $V_{\mathrm{dop_sar}}$, the red box area is the local area of the current field iteratively retrieved by the secant downhill method

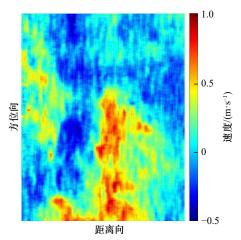


图 4 2019 年 6 月 25 日 SAR 数据反演的地距多普勒 速度 $V_{
m dop\ car}$

Fig. 4 Ground range Doppler velocity retrieved from SAR data on June 25, 2019

-0.14 m/s(如表 2 中最后一列所示)。在 SAR 反演的 径向流速分布图中寻找实测数据的匹配位置点,如图 5a 和图 5b 中黑色五角星所示,以该点为中心,1 km×1 km 范围内对 SAR 反演的径向流速取平均,得到两幅 SAR 图像 DCA 方法反演的流速分别为 0.19 m/s, -0.29 m/s。将 DCA 法反演的径向流速与实测的径向流速进行比较,得到两幅 SAR 图像在实测点处的反演误差分别为 0.04 m/s 和 0.15 m/s。在比对实验中, SAR 反演结果的精度与产品分辨率之间往往存在矛盾。平均范围越大流速精度越高而分辨率会越低,反之,则流速精度越低而分辨率越高。所以需在两者之间进行权衡,本文在 1 km×1 km 的范围内取平均,可在相对较高的分辨率(1 km×1 km)下获得较高的精度。

5 总结

为了克服 SAR 复图像 DCA 方法反演海面流场时

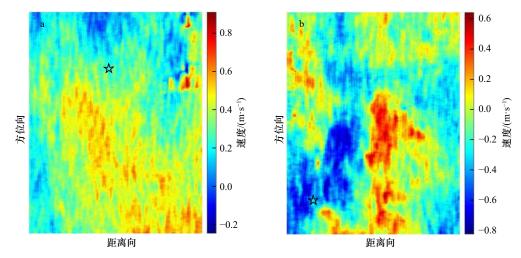


图 5 两景 SAR 数据对应的海表面径向流速

Fig. 5 The radial velocity of the sea surface corresponding to the SAR data of the two scenes a. 2019 年 6 月 23 日; b. 2019 年 6 月 25 日。黑色五角星处是实测数据所在位置 a. June 23, 2019; b. June 25, 2019. The black five-pointed star is the location of the measured data

表 2 海流计实测海流数据

Table 2 Current data measured by ocean current meters

| 测量时间(UTC) | 位置 | 平均流速/(m·s ⁻¹) | 平均流向/(°) | 实测数据在SAR视向方向的分量/(m·s ⁻¹) |
|---------------------|-------------------|---------------------------|----------|--------------------------------------|
| 2019年6月23日21时48-58分 | 21.30°N, 118.51°E | 0.42 | 336.70 | 0.23 |
| 2019年6月25日10时6-16分 | 21.80°N, 118.29°E | 0.15 | 283.90 | -0.14 |

风场贡献去除困难的难题,本文提出了基于 M4S 模型的弦截下山法迭代反演海面流场。首先采用传统的 DCA 方法反演海面多普勒速度;然后采用本文提出的弦截下山法,迭代反演 SAR 地距多普勒速度分布图中局部区域的海面流场,并估算其风贡献因子?;最后对不同局部区域的风贡献因子?取平均,获得整幅 SAR 地距多普勒速度分布图的风贡献因子?。进

而去除风场对多普勒速度的贡献,获得整幅 SAR 图像对应的海面径向流速。将两幅 SAR 图像的反演结果与实测近海表面流速进行比对,得到的反演海面径向流速偏差分别为 0.04 m/s 和 0.15 m/s。研究结果表明,本文提出的弦截下山法不仅具有良好的收敛性和较高的收敛速度,而且对于本文使用的两景 SAR 数据,反演的海面径向流速偏差在 0.2 m/s 内。

参考文献:

- [1] 刘巍, 张韧, 王辉赞, 等. 基于卫星遥感资料的海洋表层流场反演与估算[J]. 地球物理学进展, 2012, 27(5): 1989–1994. Liu Wei, Zhang Ren, Wang Huizan, et al. Sea surface flow field retrieval and estimation based on satellite remote sensing data[J]. Progress in Geophysics, 2012, 27(5): 1989–1994.
- [2] 蒋兴伟, 林明森, 张有广. 中国海洋卫星及应用进展[J]. 遥感学报, 2016, 20(5): 1185–1198.

 Jiang Xingwei, Lin Mingsen, Zhang Youguang. Progress and prospect of Chinese ocean satellites[J]. Journal of Remote Sensing, 2016, 20(5): 1185–1198.
- [3] Emery W J, Fowler C, Clayson C A. Satellite-image-derived Gulf Stream currents compared with numerical model results[J]. Journal of Atmospheric and Oceanic Technology, 1992, 9(3): 286–304.
- [4] 毛志华, 潘德炉, 潘玉球, 等. 利用卫星遥感SST估算海表流场[J]. 海洋通报, 1996, 15(1): 84-90.

 Mao Zhihua, Pan Delu, Pan Yuqiu, et al. Methods of obtaining sea surface velocities field from SST images[J]. Marine Science Bulletin, 1996, 15(1): 84-90.
- [5] Emery W J, Baldwin D G, Matthews D K. Sampling the mesoscale ocean surface currents with various satellite altimeter configurations[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 2004, 42(4): 795–803.
- [6] 吴雄斌, 杨绍麟, 程丰, 等. 高频地波雷达东海海洋表面矢量流探测试验[J]. 地球物理学报, 2003, 46(3): 340-346. Wu Xiongbin, Yang Shaolin, Cheng Feng, et al. Ocean surface currents detection at the eastern China sea by HF surface wave radar[J]. Chinese Journal of Geophysics, 2003, 46(3): 340-346.
- [7] 杨春奇. 高频地波雷达海洋回波提取及海态参数反演方法研究[D]. 哈尔滨: 哈尔滨工业大学, 2019.

Yang Chunqi. Research on wave echo extraction and high frequency ground wave radar sea-state parameters inversion method[D]. Harbin: Harbin Institute of Technology. 2019

- [8] Bao Qingliu, Dong Xiaolong, Zhu Di, et al. The feasibility of ocean surface current measurement using pencil-beam rotating scatterometer[J]. IEEE Journal of Selected Topics in Applied Earth Observations and Remote Sensing, 2015, 8(7): 3441–3451.
- [9] Bao Qingliu, Lin Mingsen, Zhang Youguang, et al. Ocean surface current inversion method for a Doppler scatterometer[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 2017, 55(11): 6505–6516.
- [10] Rodríguez E, Wineteer A, Perkovic-Martin D, et al. Estimating ocean vector winds and currents using a Ka-band pencil-beam Doppler scatterometer[J]. Remote Sensing, 2018, 10(4): 576.
- [11] Rodríguez E, Wineteer A, Perkovic-Martin D, et al. Ka-band Doppler scatterometry over a loop current eddy[J]. Remote Sensing, 2020, 12(15): 2388.
- [12] 候富城, 孟俊敏, 张晰, 等. 利用多普勒频移反演ASAR海表面流速[J]. 海洋科学进展, 2019, 37(2): 274-283. Hou Fucheng, Meng Junmin, Zhang Xi, et al. Using the Doppler shift method to retrieve the ASAR sea surface velocity[J]. Advances in Marine Science, 2019, 37(2): 274-283.
- [13] 何宜军, 杨小波, 矣娜, 等. 星载SAR测量海洋流场研究进展[J]. 南京信息工程大学学报(自然科学版), 2020, 12(2): 181–190. He Yijun, Yang Xiaobo, Yi Na, et al. Progress in sea surface current retrieval from spaceborne SAR measurements[J]. Journal of Nanjing University of Information Science and Technology (Natural Science Edition), 2020, 12(2): 181–190.
- [14] Liu Bochang, He Yijun, Li Xiuzhong. A new concept of full ocean current vector retrieval with spaceborne SAR based on intrapulse beam-switching technique[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 2020, 58(11): 7682–7704.
- [15] Johannessen J A, Chapron B, Collard F, et al. Direct ocean surface velocity measurements from space: Improved quantitative interpretation of Envisat ASAR observations[J]. Geophysical Research Letters, 2008, 35(22): L22608.
- [16] Wang Lihua, Zhou Yunxuan, Ge Jianzhong, et al. Mapping sea surface velocities in the Changjiang coastal zone with advanced synthetic aperture radar[J]. Acta Oceanologica Sinica, 2014, 33(11): 141–149.
- [17] Goldstein R M, Zebker H A. Interferometric radar measurement of ocean surface currents[J]. Nature, 1987, 328(6132): 707-709.
- [18] Kim J E, Kim D J, Moon W M. Enhancement of Doppler centroid for ocean surface current retrieval from ERS-1/2 raw SAR[C]// IEEE International Geoscience & Remote Sensing Symposium. Washington DC: IEEE, 2004, 5(20–24): 3118–3120.
- [19] Collard F, Mouche A, Chapron B, et al. Routine high resolution observation of selected major surface currents from space[C]//Proceedings of the SeaSAR 2008. Noordwijk, Netherlands: ESA Communication Production Office, 2008, SP-656.
- [20] Moiseev A, Johnsen H, Hansen M W, et al. Evaluation of radial ocean surface currents derived from Sentinel-1 IW Doppler shift using coastal radar and Lagrangian surface drifter observations[J]. Journal of Geophysical Research: Oceans, 2020, 125(4): e2019JC015743.
- [21] Chapron B, Collard F, Kerbaol V. Satellite synthetic aperture radar sea surface Doppler measurements[C]//Proceeding of the 2nd Workshop on Coastal and Marine Applications of SAR. Noordwijk, Netherlands: ESA Special Publication, 2004, 565: 133–139.
- [22] Romeiser R, Runge H, Suchandt S, et al. Quality assessment of surface current fields from TerraSAR-X and TanDEM-X along-track interferometry and Doppler centroid analysis[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 2014, 52(5): 2759–2772.
- [23] Chapron B, Collard F, Ardhuin F. Direct measurements of ocean surface velocity from space: Interpretation and validation[J]. Journal of Geophysical Research: Oceans, 2005, 110(C7): C07008.
- [24] 杨小波. 基于ASAR的时变海表面流场反演研究[D]. 上海: 上海海洋大学, 2016.
 Yang Xiaobo. Sea surface current retrieval based on ASAR data[D]. Shanghai: Shanghai Ocean University, 2016.
- [25] Romeiser R, Alpers W, Wismann V. An improved composite surface model for the radar backscattering cross section of the ocean surface: 1. Theory of the model and optimization/validation by scatterometer data[J]. Journal of Geophysical Research: Oceans, 1997, 102(C11): 25237–25250.
- [26] Cumming I G, Wong F H. 合成孔径雷达成像: 算法与实现[M]. 洪文, 胡东辉, 译. 北京: 电子工业出版社, 2012.

 Cumming I G, Wong F H. Digital Processing of Synthetic Aperture Radar Data: Algorithms and Implementation[M]. Hongwen, Hu Donghui, trans. Beijing: Publishing House of Electronics Industry, 2012.
- [27] 任圣君, 陈少昌. 基于相位增量法的合成孔径雷达多普勒中心频率估计[J]. 微型机与应用, 2017, 36(21): 81-84,89. Ren Shengjun, Chen Shaochang. Doppler center frequency estimation of synthetic aperture radar based on phase increment method[J]. Microcomputer & its Applications, 2017, 36(21): 81-84,89.
- [28] 王绍清. 星载SAR多普勒中心实时估计技术研究[D]. 北京: 中国科学院电子学研究所, 2005.
 Wang Shaoqing. Research on the Doppler centroid real-time estimation technology of space-borne SAR[D]. Beijing: Institute of Electrics, Chinese Academy of Sciences, 2005.
- [29] Raney R K. Doppler properties of radars in circular orbits[J]. International Journal of Remote Sensing, 1986, 7(9): 1153–1162.
- [30] Hansen M W, Collard F, Dagestad K F, et al. Retrieval of sea surface range velocities from Envisat ASAR Doppler centroid measurements[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 2011, 49(10): 3582–3592.
- [31] 李庆扬, 王能超, 易大义. 数值分析[M]. 4版. 武汉: 华中科技大学出版社, 2006: 222-230.

 Li Qingyang, Wang Nengchao, Yi Dayi. Numerical Analysis[M]. 4th ed. Wuhan: Huazhong University of Science & Technology Press, 2006: 222-230.

An iterative retrieval algorithm of ocean surface current based on SAR Doppler centroid anomaly

Qin Yanping¹, Fan Chenqing², Zhang Yubin¹

(1. College of Information Science and Engineering, Ocean University of China, Qingdao 266100, China; 2. First Institute of Oceanography, Ministry of Natural Resources, Qingdao 266061, China)

Abstract: To overcome the difficulty of removing the wind field contribution in the SAR Doppler centroid anomaly method when retrieving the ocean surface current, in this paper, a secant downhill method based on the M4S model is proposed. The contribution of the wind field is removed by iteratively calculating the sea surface current field in a local area and subsequently estimating the wind contribution factor to the Doppler velocity of the whole SAR map. Our method is used to retrieve the radial velocity of sea surface from Radarsat-2 data. Its retrieval accuracy is verified by matching measured data. The results show that the proposed method not only can possess well convergence and high convergent speed, but also the deviation of the radial velocity of the surface is 0.04 m/s and 0.15 m/s respectively for two scene SAR data used in this paper.

Key words: SAR; Doppler centroid anomaly; ocean surface current; secant downhill method